



# Trojúhelníkové sítě

© 2009-2012 Josef Pelikán, CGG MFF UK Praha

<http://cgg.mff.cuni.cz/~pepca/>

[pepca@cgg.mff.cuni.cz](mailto:pepca@cgg.mff.cuni.cz)

# Trojúhelníkové sítě (tri-mesh)



- ◆ úsporné reprezentace v paměti
  - ◆ uložení topologie a incidence
  - ◆ „Corner table“
- ◆ komprese (EdgeBreaker)
  - ◆ ukládání na server, přenos po síti



# Reprezentace tri-mesh

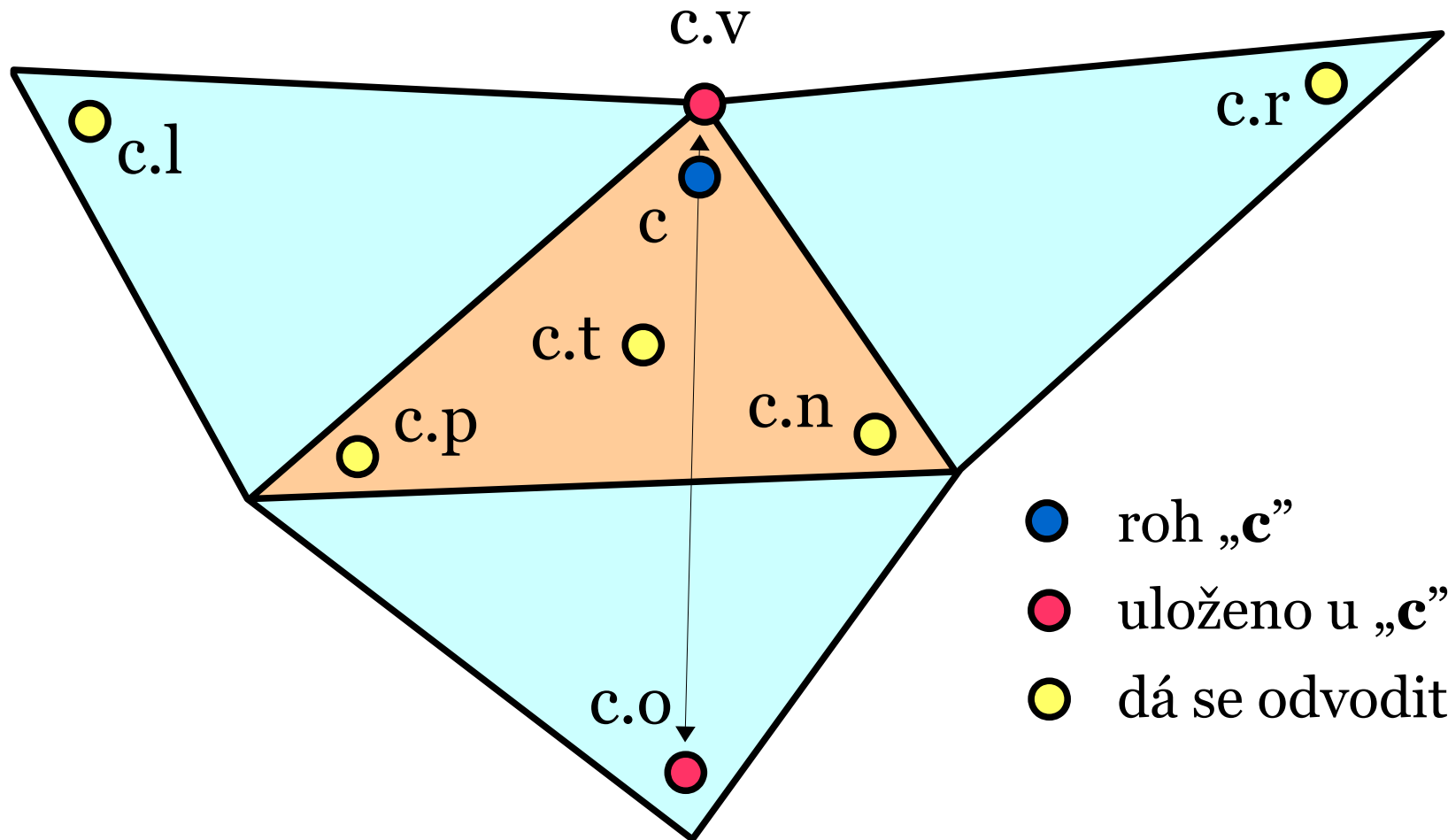
- ◆ podmíněné **HW zobrazováním**
  - ◆ pole vrcholů („vertex-array“), „index-array“
  - ◆ chybí topologie (informace o susedech)
- ◆ klasická **topologické rozšíření**
  - ◆ okřídlená hrana („winged-edge“), půlhrana („half-edge“)
  - ◆ implementace s ukazateli je paměťově náročná
- ◆ úsporné reprezentace
  - ◆ k poli vrcholů přidávají jen minimální informaci
  - ◆ např. „**Corner Table**“

# „Corner Table“



- ◆ tabulka vrcholů  $G[v]$ 
  - ◆ souřadnice, normála, barva, texturové souřadnice, ...
- ◆ tabulka rohů  $V[c]$ 
  - ◆ jeden vnitřní roh trojúhelníka
  - ◆ **index vrcholu („c.v“)**
  - ◆ rohy jsou uloženy za sebou v 1D poli, CW orientace stěn
  - ◆ **protější roh protějšího trojúhelníka („c.o“)**
  - ◆ implicitní údaje:
    - číslo trojúhelníka  $t = c \text{ div } 3$
    - ostatní rohy  $\mathbf{c.n} = (c \bmod 3 == 2) ? c-2 : c+1$ ,  $\mathbf{c.p} = c.n.n$
    - další sousední trojúhelníky  $\mathbf{c.l} = c.n.o$ ,  $\mathbf{c.r} = c.p.o$

# „Corner Table“





# „Corner Table“ – přenos

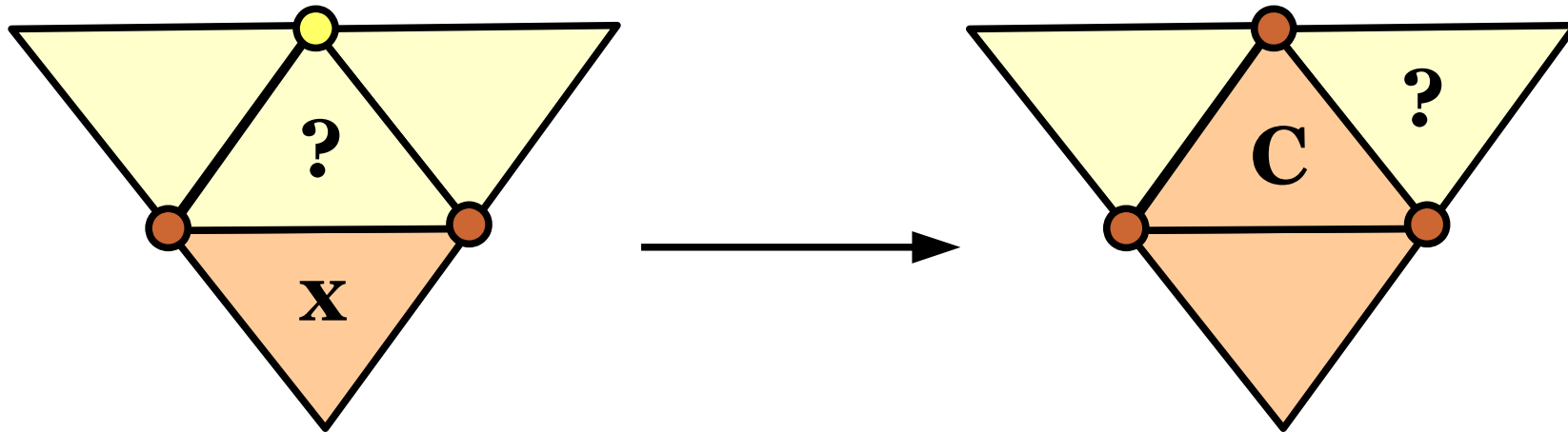
- ◆ tabulka „o“ se nemusí přenášet
  - ◆ lze ji jednoznačně rekonstruovat z „v“
- ◆ hodnoty indexů „v“ se mohou bitově ořezat
  - ◆ index vrcholu obsahuje  $31 - \log_2 v$  úvodních nul
- ◆ ořezání souřadnic
  - ◆ obalový kvádr celého objektu, uvnitř se používají relativní souřadnice (10 až 16 bitů na složku)
  - ◆ predikce polohy vrcholů – při inkrementálním průchodu daty (např. „Edgebreaker“) – další úspory

# „Edgebreaker“ (Rossignac, 1999)



- úsporné kódování tri-mesh pomocí inkrementálního průchodu sítí
  - ◆ **pozice vrcholů** se komprimují za pomoci predikce (až 7 bpv)
  - ◆ **topologie sítě** se ukládá velice úsporně na základě průchodu (1.0 až 1.8 bpv)
- ◆ „CLERS“ pole
  - ◆ **5 možností**, jak pokračovat z aktuálního trojúhelníka
  - ◆ možnost entropické komprese (některé kroky/posloupnosti jsou mnohem pravděpodobnější)

# CLERS kódování – C



**X** předchozí trojúhelník

**?** aktuální trojúhelník

● navštívený vrchol

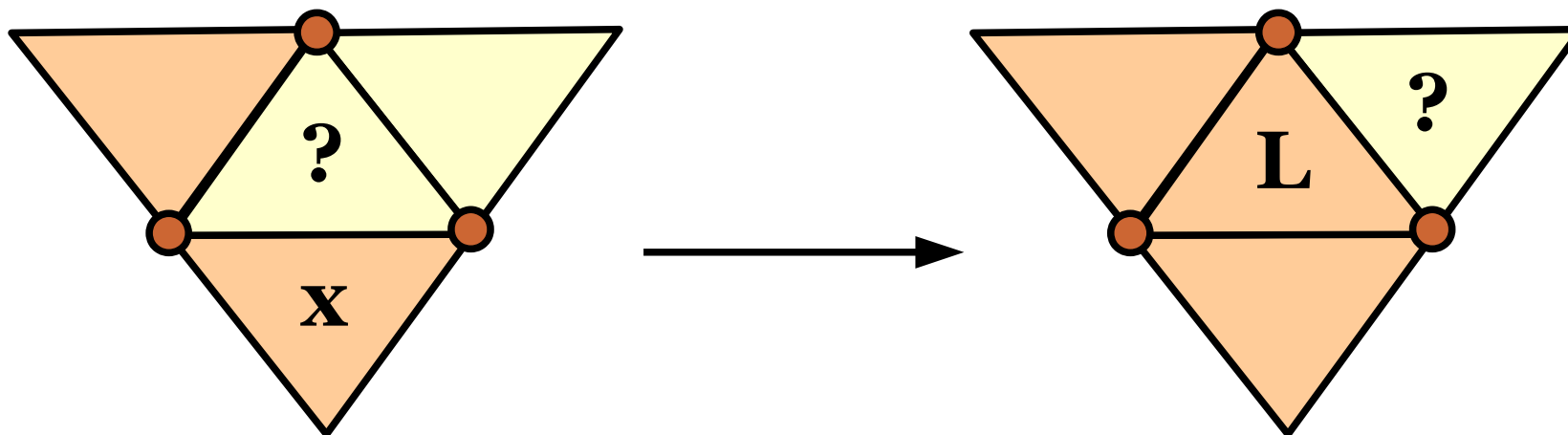
● nenavštívený vrchol

```
write( "C" );
```

```
c = c.r;
```

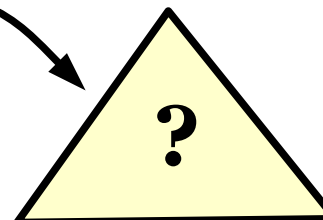
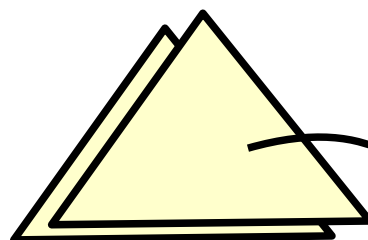
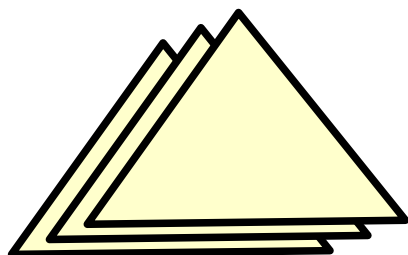
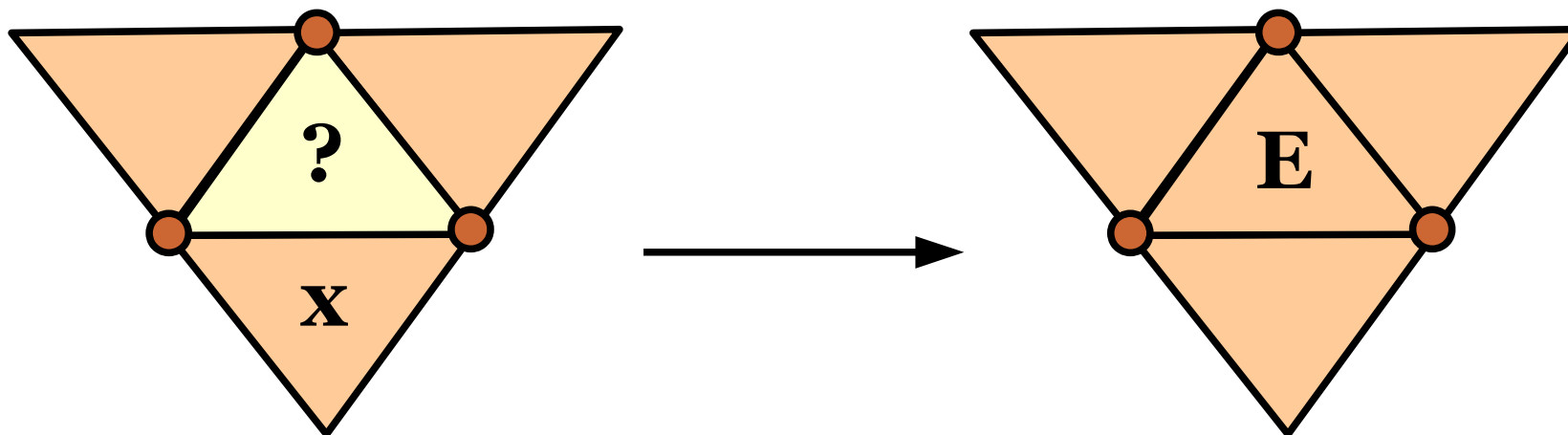


# CLERS kódování - L



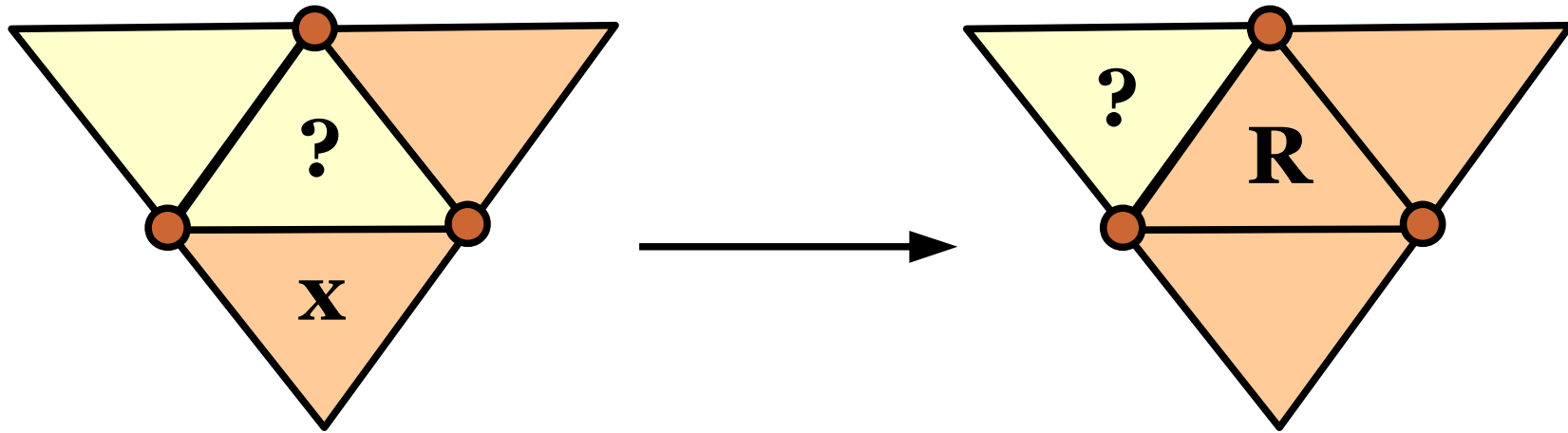
```
write( "L" );  
c = c.r;
```

# CLERS kódování - E



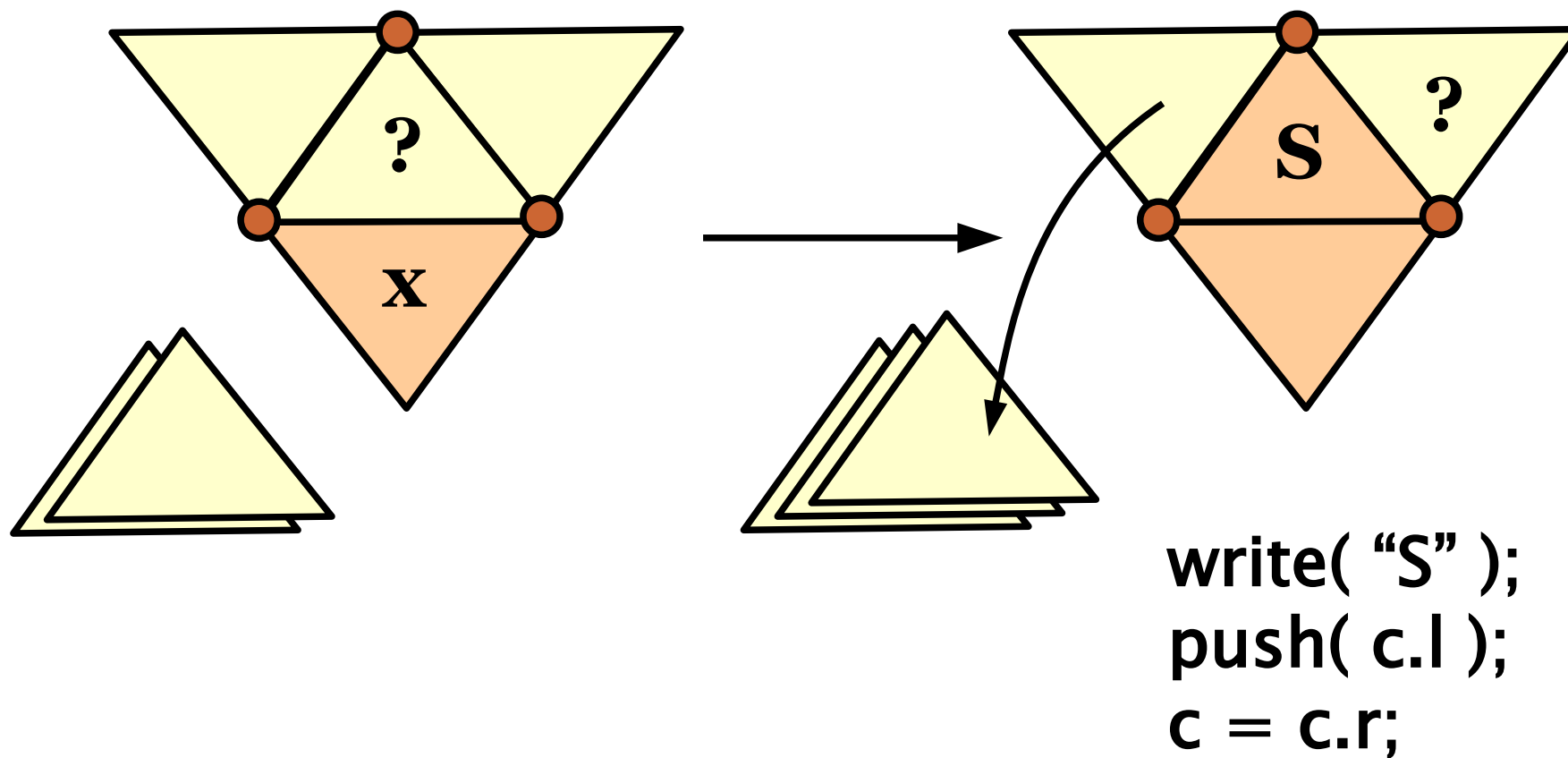
```
write( "E" );  
c = pop();
```

# CLERS kódování – R



```
write( "R" );  
c = c.l;
```

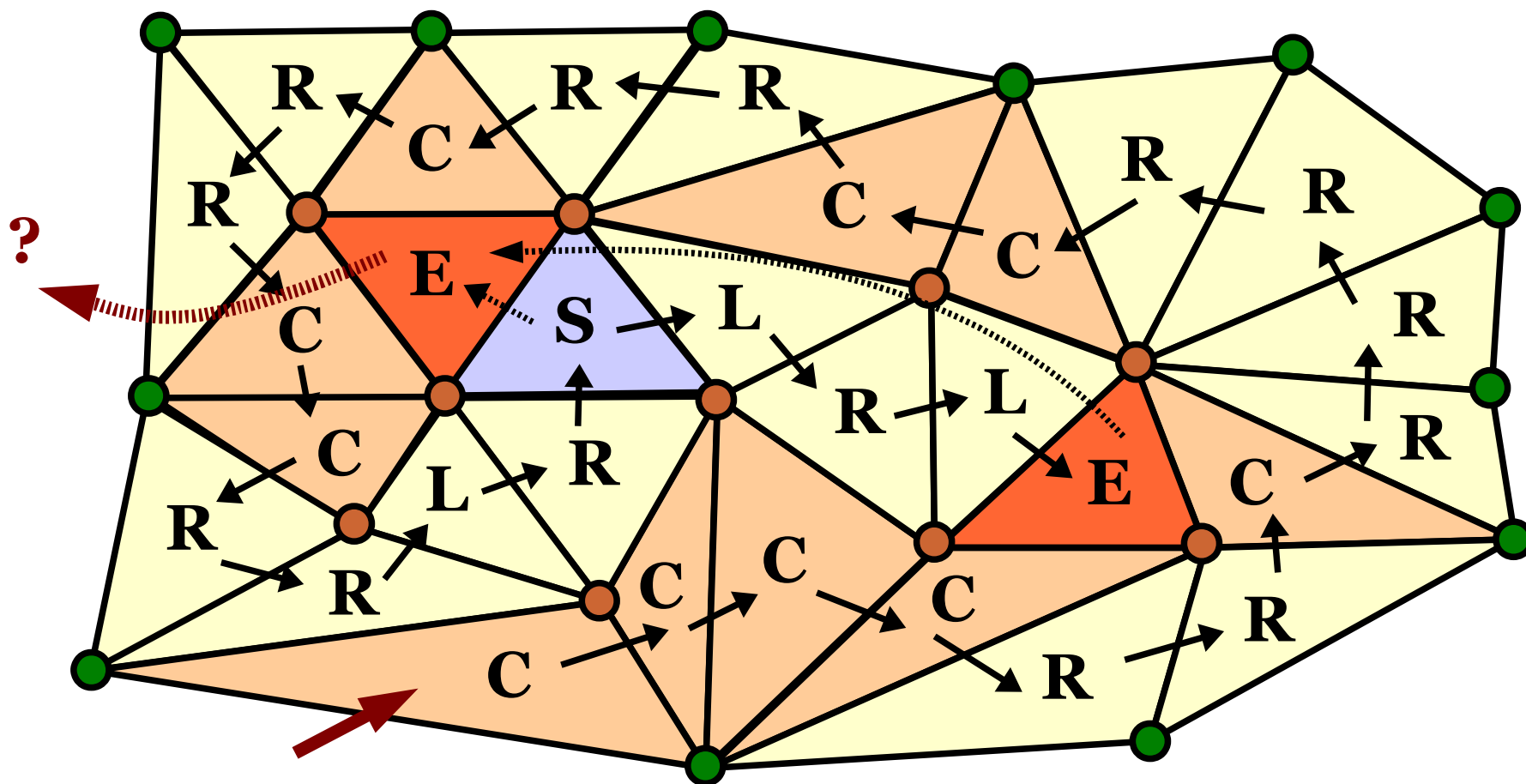
# CLERS kódování – S



# Průchod sítí – příklad



(obvod oblasti již byl navštíven ●)



**CCCRRCRRRRRCRRRCRRRLRSLRLEE..**



# Kódování průchodu

- ◆ jedině krok „C“ navštěvuje nový vrchol
  - ◆ tj. přibližně  $\frac{1}{2}$  **kroků** musí být typu „C“
  - ◆ statický kód: **C=0, L=110, E=111, R=101, S=100**
  - ◆ amortizovaná délka kódu bude maximálně **2t**
  - ◆ příklad:  $10 \cdot 1 + 20 \cdot 3 = 70$  bitů na 30 trojúhelníků
- ◆ efektivnější statický kód ( $< 1.84t$ )
  - ◆ kroky následující za „C“: **C=0, S=10, R=11**
  - ◆ bez předcházejícího „C“: existují 3 kódy, z nichž vždy aspoň jeden dosahuje délky  $< \mathbf{11t/6}$
  - ◆ jeden z nich: **C=00, L=110, E=01, R=10, S=111**



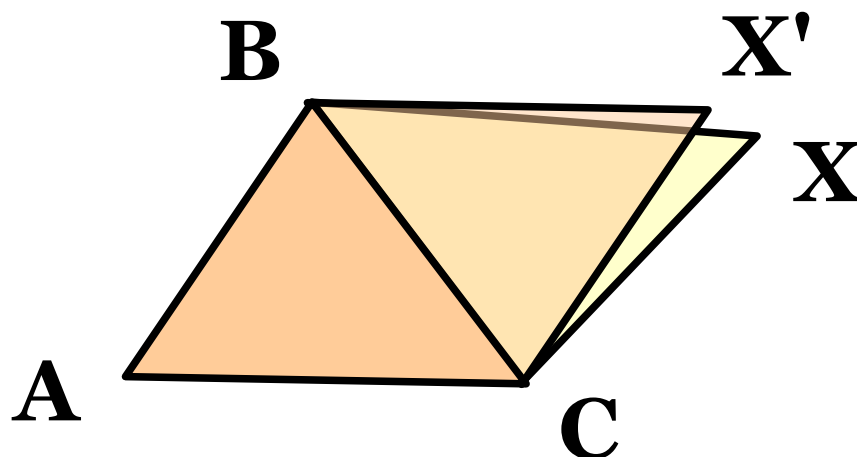
# Kódování průchodu

- ◆ další metoda (  $\leq 2t$ , průměrně mezi **1.3t** a **1.6t** )
  - ◆ dvojice kroků: **CR=01**, **CC=00**, **CS=1101**
  - ◆ jednotlivé kroky: **L=1110**, **E=1100**, **R=10**, **S=1111**
  - ◆ příklad: (00)(00)(10)(10)(01)(10)(10)(10)(00)(10)(10)  
(01)(10)(00)(10)(10)(1110)(10)(1111)(1110)(10)(1110)  
(1100)(1100) ... 60 bitů na 30 trojúhelníků (10 vrcholů)
- ◆ dynamické entropické kódování CLERS řetězce
  - ◆ např. Huffmanův kód (včetně přenosu Huff. stromu) – redukce až na **< 1.0t**
  - ◆ dynamické kódování (aritmetický kód) může být ještě efektivnější



# Kódování geometrie

- predikce z předchozího navštíveného vrcholu
  - nebo z obou již navštívených vrcholů téhož trojúhelníka
  - očekávaná úspora:  $1/2$  bitů pro reprezentaci polohy
- predikce ze sousedního trojúhelníka
  - rovnoběžník:  $\mathbf{X} \approx \mathbf{X}' = \mathbf{B} + \mathbf{C} - \mathbf{A}$





# Kódování geometrie



- ◆ predikce úhlu mezi dvěma sousedními trojúhelníky
  - ◆ může ještě dále vylepšit rovnoběžníkové pravidlo
  - ◆ predikce ze sousedních trojúhelníků nebo z globální statistiky sítě
- ◆ predikce z několika předchozích trojúhelníků
  - ◆ čtyři spojití předchůdci
  - ◆ lineární koeficienty predikce se optimalizují a přenášejí v hlavičce souboru
- ◆ v příznivých případech se dosahuje až **7 bpv** pro kódování geometrie



# Literatura

- ◆ <http://www.gvu.gatech.edu/~jarek/papers.html>  
(Jarek Rossignac's publications)
- ◆ <http://www.gvu.gatech.edu/~jarek/edgebreaker/>  
(Jarek Rossignac - edgebreaker)