

# Rekurzivní sledování paprsku (Ray-tracing)

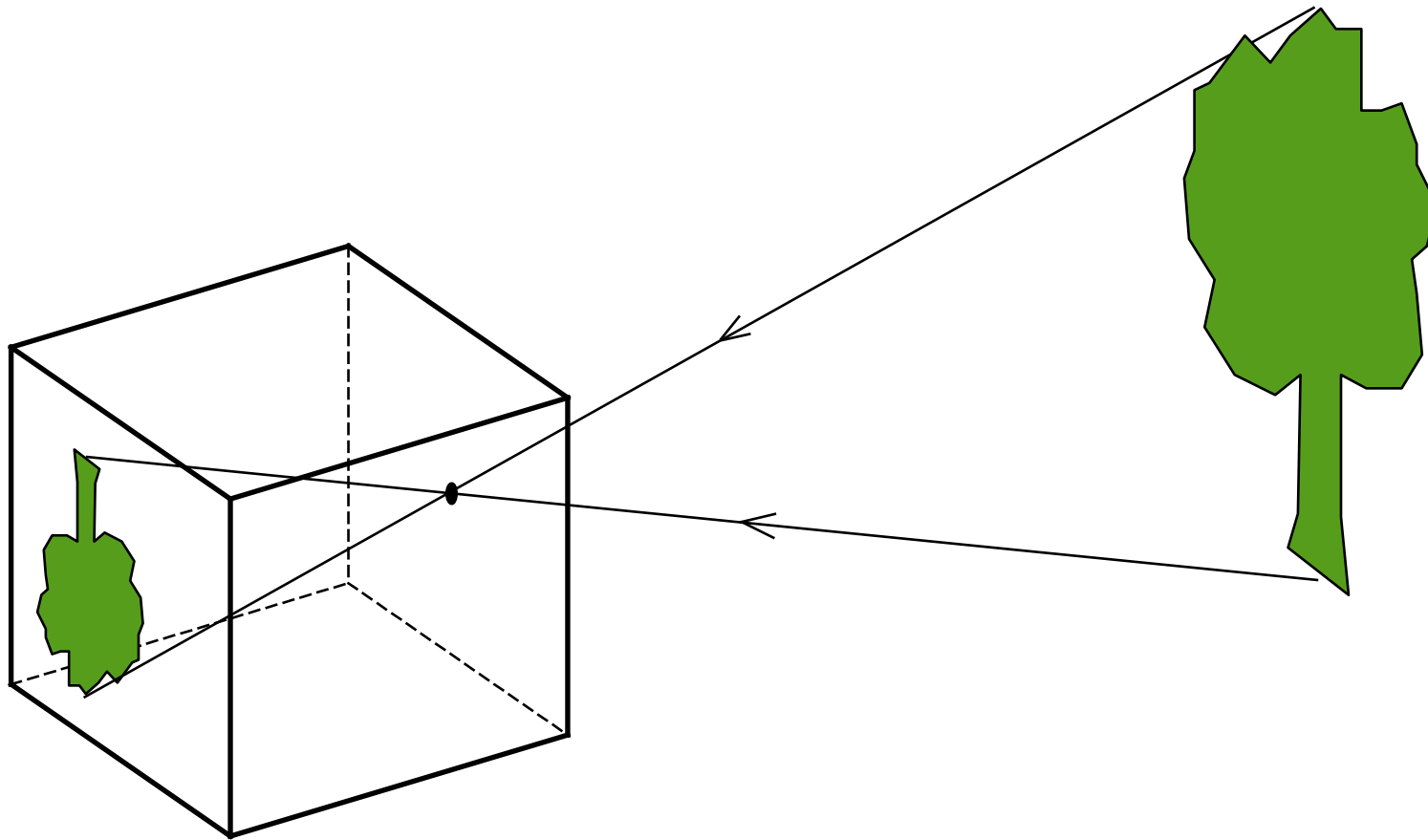
© 1996-2019 Josef Pelikán  
CGG MFF UK Praha

[pepca@cgg.mff.cuni.cz](mailto:pepca@cgg.mff.cuni.cz)

<https://cgg.mff.cuni.cz/~pepca/>

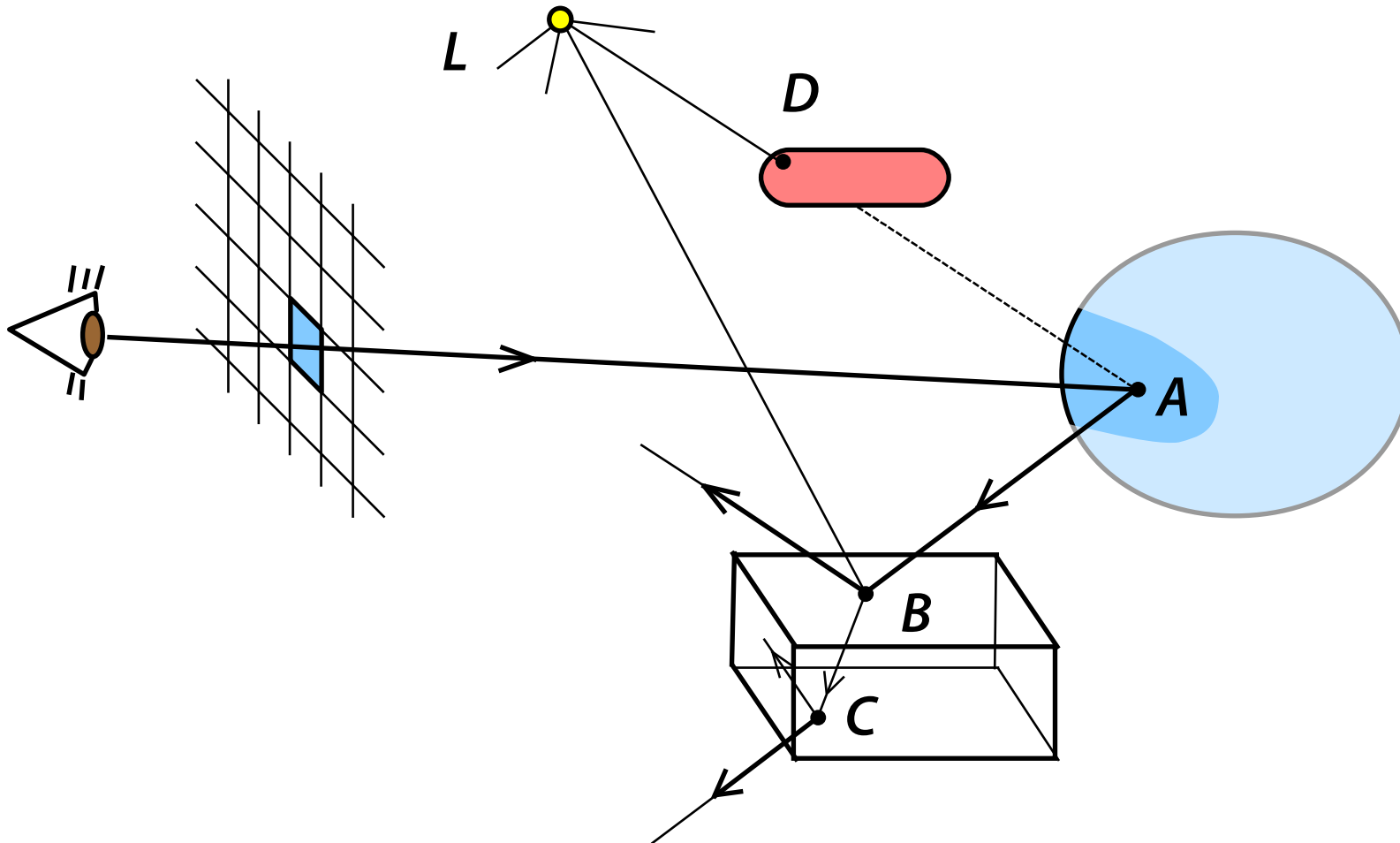


# Model dírkové kamery

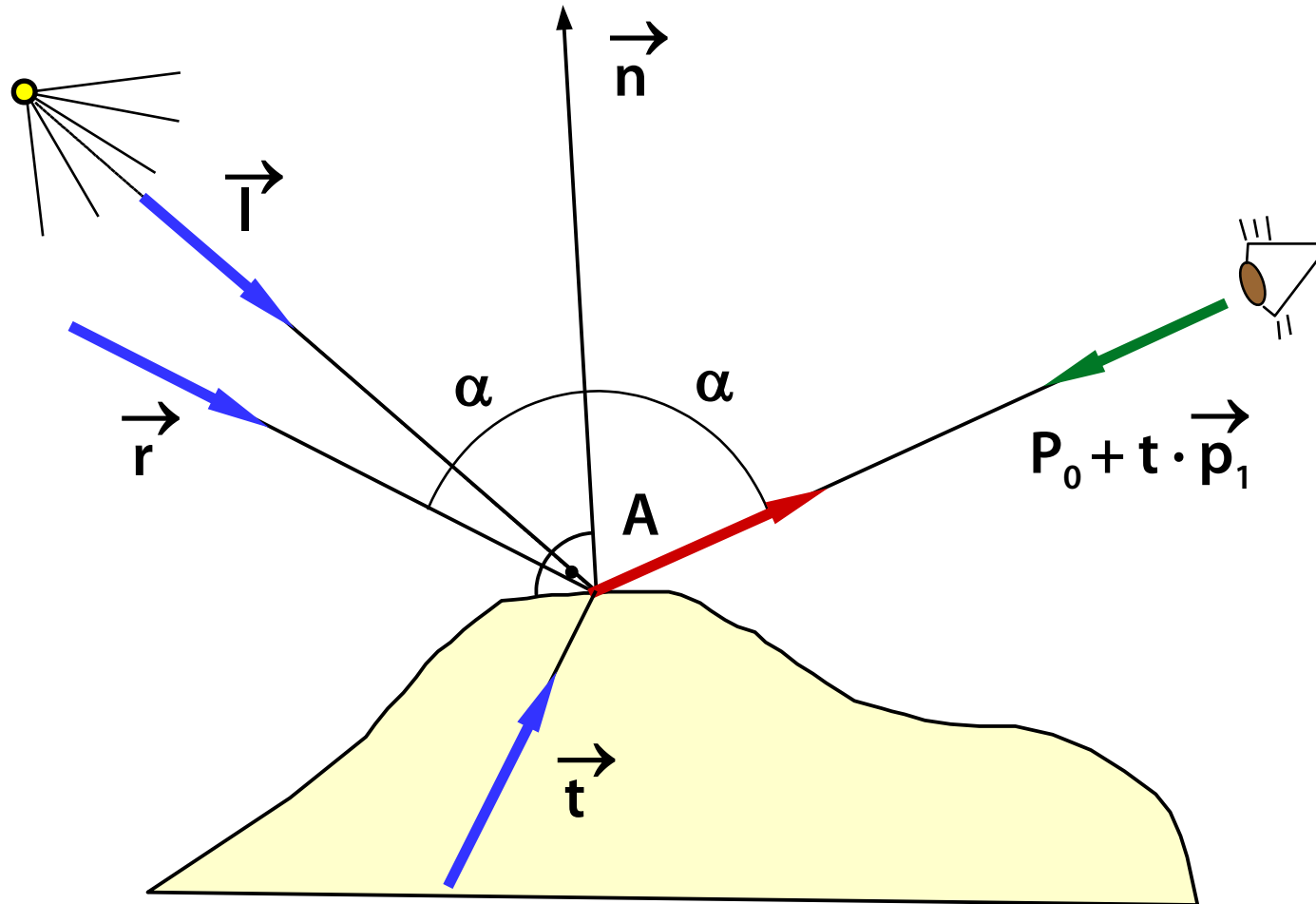




# Zpětné sledování paprsku



# Skládání světla





# Rekurzivní implementace

```
int maxDepth = 10;           // Maximum recursion level.
RayScene scene;             // Global scene object (geometry, materials, light sources...)
RGB shade (Vector3d P0, Vector3d p1, int depth)
// P0 - ray origin, p1 - ray direction, depth - interactions so far
{
    Vector3d A = intersection(scene, P0, p1);
    if (!isValid(A)) return scene.background; // No intersection at all.

    RGB color{0};           // Result color.
    for (const auto& light : scene.lightSources)
        if (!isValid(intersection(scene, A, light.point - A)))
            color += scene.kL(A) * light.contribution(A, -p1, scene.material(A), scene.normal(A));

    if (++depth >= maxDepth) return color;

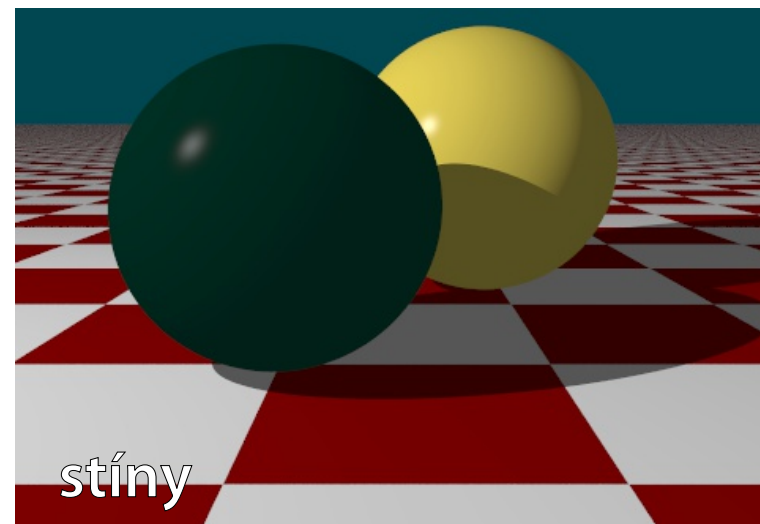
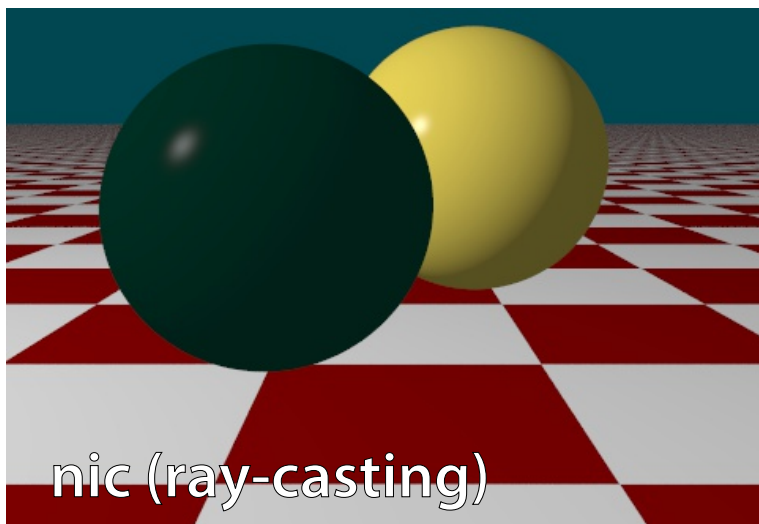
    if (scene.isGlossy(A)) // Recursion - reflection.
    {
        Point3d r = reflection(p1, scene.normal(A));
        color += scene.kR(A) * shade(A, r, depth);
    }

    if (scene.isTransparent(A)) // Recursion - refraction.
    {
        Point3d t = refraction(p1, scene.normal(A), scene.index(A));
        color += scene.kT(A) * shade(A, t, depth);
    }

    return color;
}
```



# Jednotlivé složky





# Řízení hloubky rekurze

**Statické** – omezení konstantou (nehodí se pro scény obsahující zrcadla i méně odrazivé lesklé povrchy)

**Dynamické** – podle „významu“ (importance, performance) paprsku

- „význam“ je procentuální podíl právě sledovaného paprsku na výsledné barvě pixelu (pro primární paprsky: 100%)
- omezení „významu“ konstantou (např. 1-2%)

**Kombinované** – omezení hloubky i „významu“ paprsku



# Výpočet průsečíku

**Geometrický výpočet**, jehož výsledkem jsou

- souřadnice průsečíku (stačí 1D, speciální hodnota: „nekonečno“)
- normálový vektor povrchu tělesa
- 2D texturové souřadnice
- číslo tělesa (plochy), odkaz na těleso (barva, materiál...)

**Časově nejnáročnější operace** (90-95% času)

- urychlovací metody

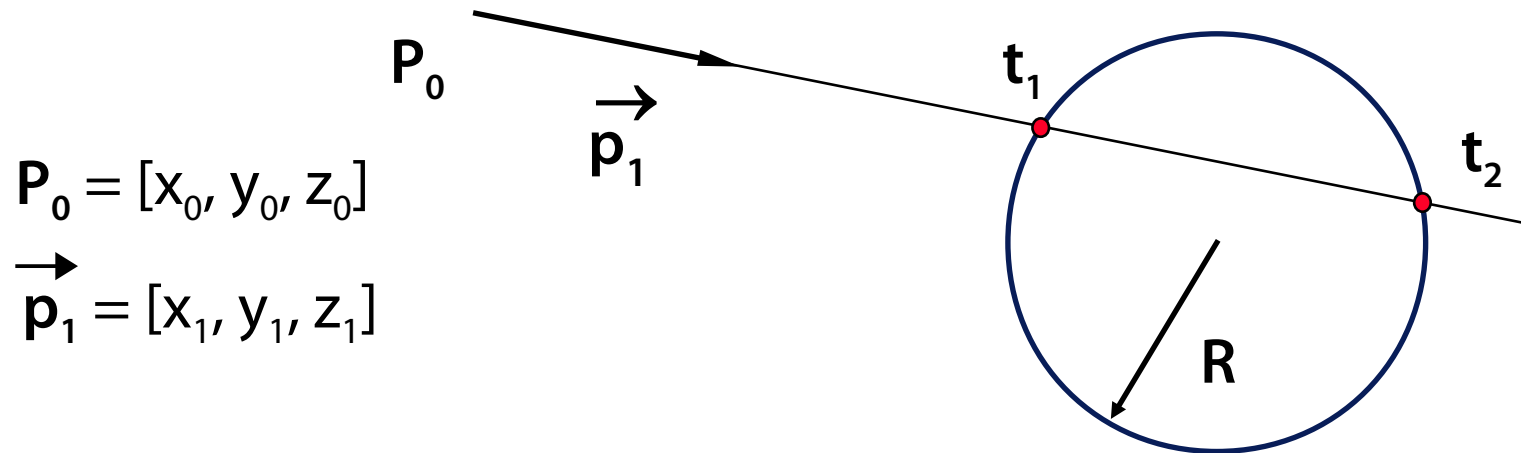
**Analytický výpočet** (koule, válec, kvádr...)

**Numerický výpočet** (aproximační plochy, rotační tělesa, implicitní povrchy...)





# Průsečík paprsku s koulí



Paprsek: 
$$P(t) = P_0 + t \vec{p}_1, \quad t > 0 \quad (1)$$

Koule (střed v počátku): 
$$x^2 + y^2 + z^2 - R^2 = 0 \quad (2)$$

Po dosazení (1) do (2) vyjde kvadratická rovnice ( $t$ )

$$t^2 (x_1^2 + y_1^2 + z_1^2) + 2t (x_0 x_1 + y_0 y_1 + z_0 z_1) + x_0^2 + y_0^2 + z_0^2 - R^2 = 0$$



# Průsečík s CSG scénou

Pro **elementární tělesa** lze snadno průsečíky spočítat

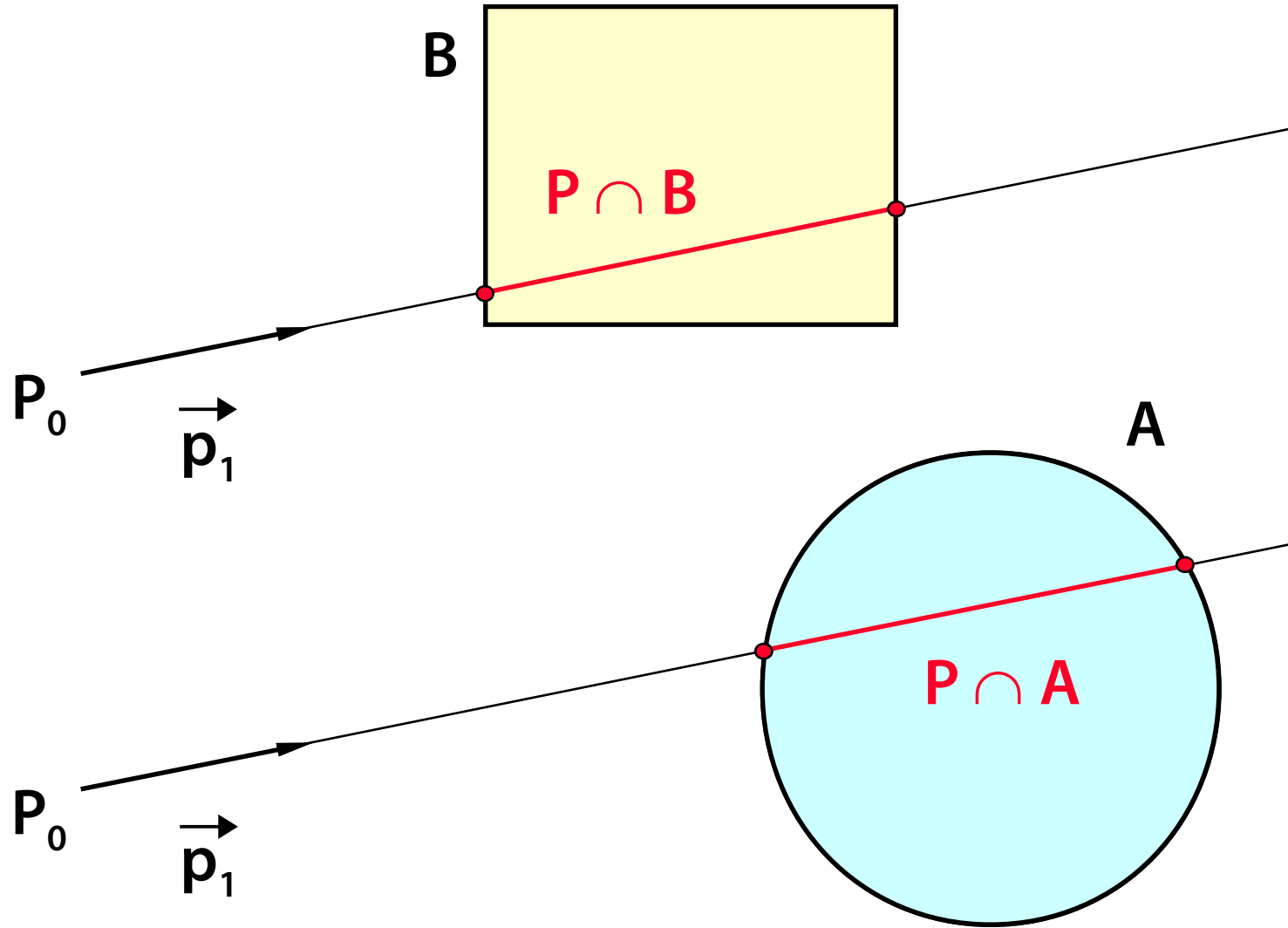
- začátek a konec průniku paprsku s tělesem pro konvexní tělesa

**Množinové operace** se provádí na polopřímce paprsku

- díky distributivitě:  $\mathbf{P} \cap (\mathbf{A} - \mathbf{B}) = (\mathbf{P} \cap \mathbf{A}) - (\mathbf{P} \cap \mathbf{B})$
- obecný průnik paprsku se scénou je množina intervalů

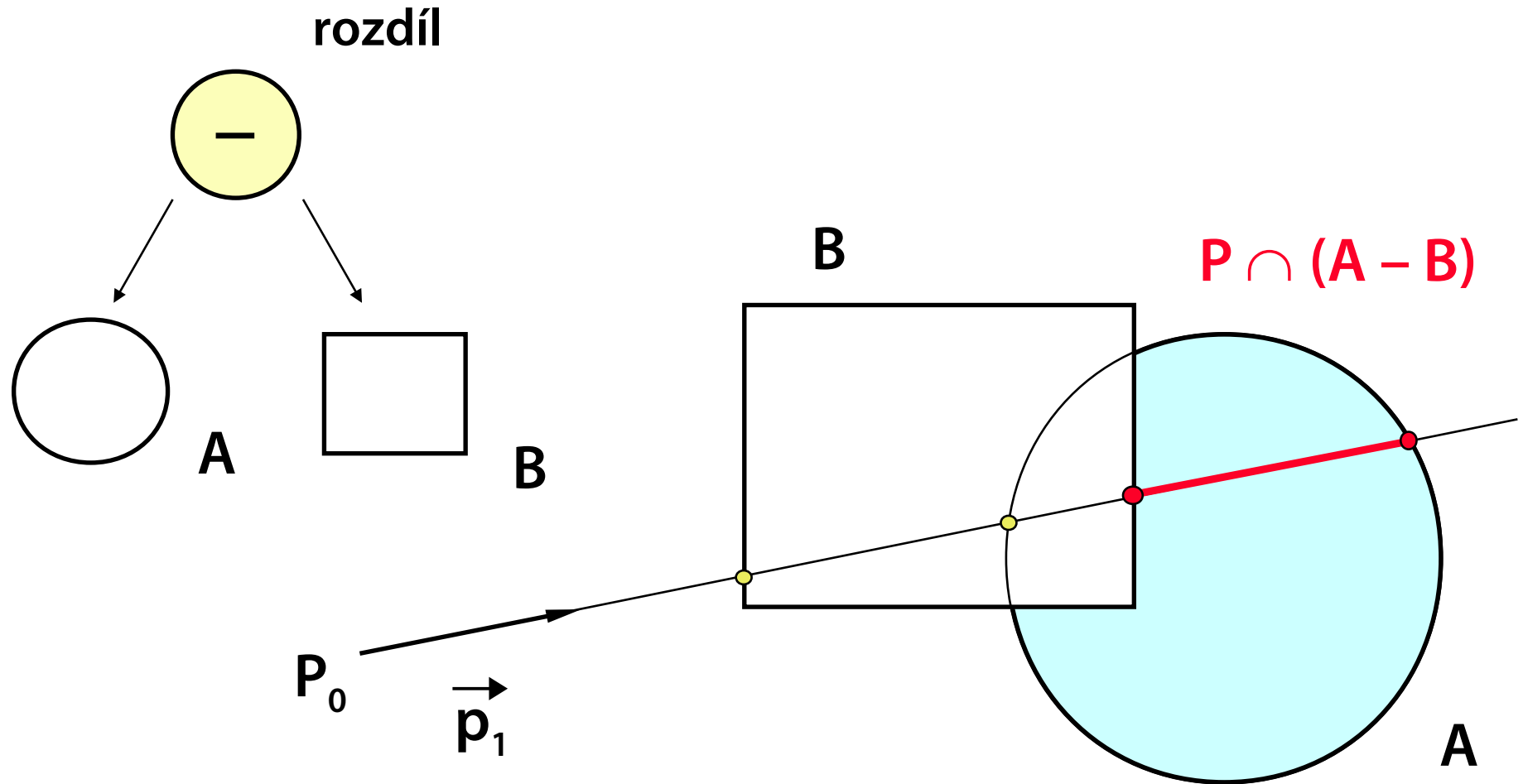


# Průsečíky $P \cap A$ , $P \cap B$





# Průsečík $P \cap (A - B)$





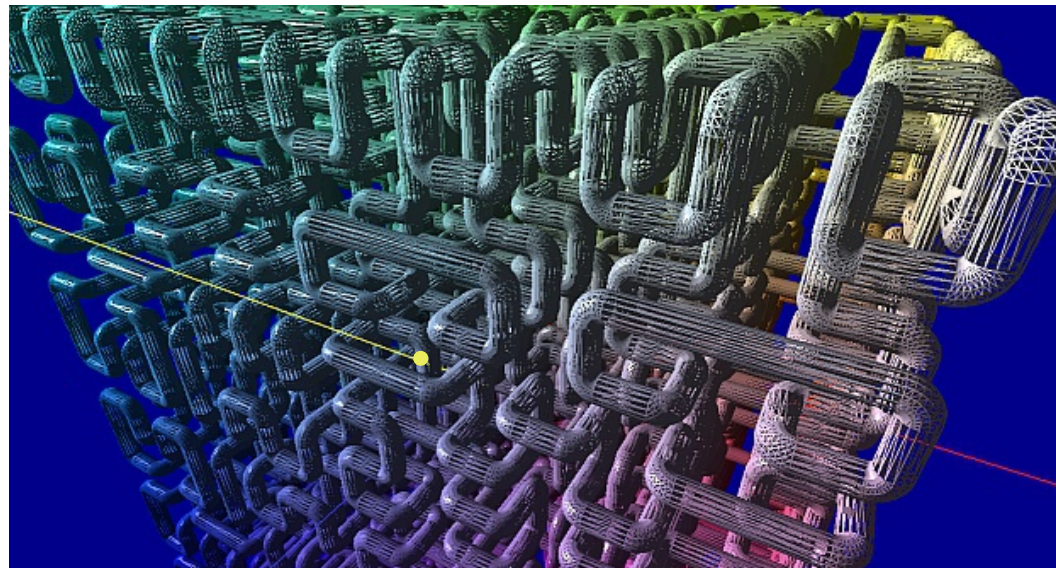
# Průsečík s trojúhelníkovou sítí

Scéna reprezentována **sítí trojúhelníků**

- jednoduchý koncept (jednoduché API)
- jakoukoli geometrii lze pomocí trojúhelníků aproximovat

Jednoduchý test **paprsek – trojúhelník**

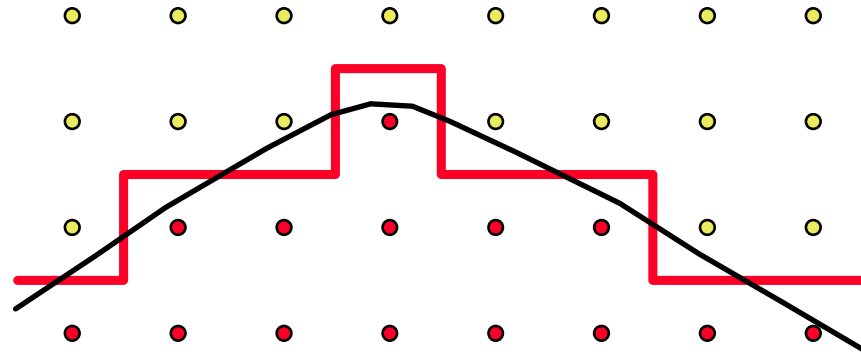
- velké množství trojúhelníků ( $10^6$  až  $10^{10}$ ),  $O(N)$  je moc pomalé
- urychlovací techniky se snaží o lepší složitost, např.  $O(\log N)$



$N \approx 10^6$



# Vyhlazování (anti-aliasing)



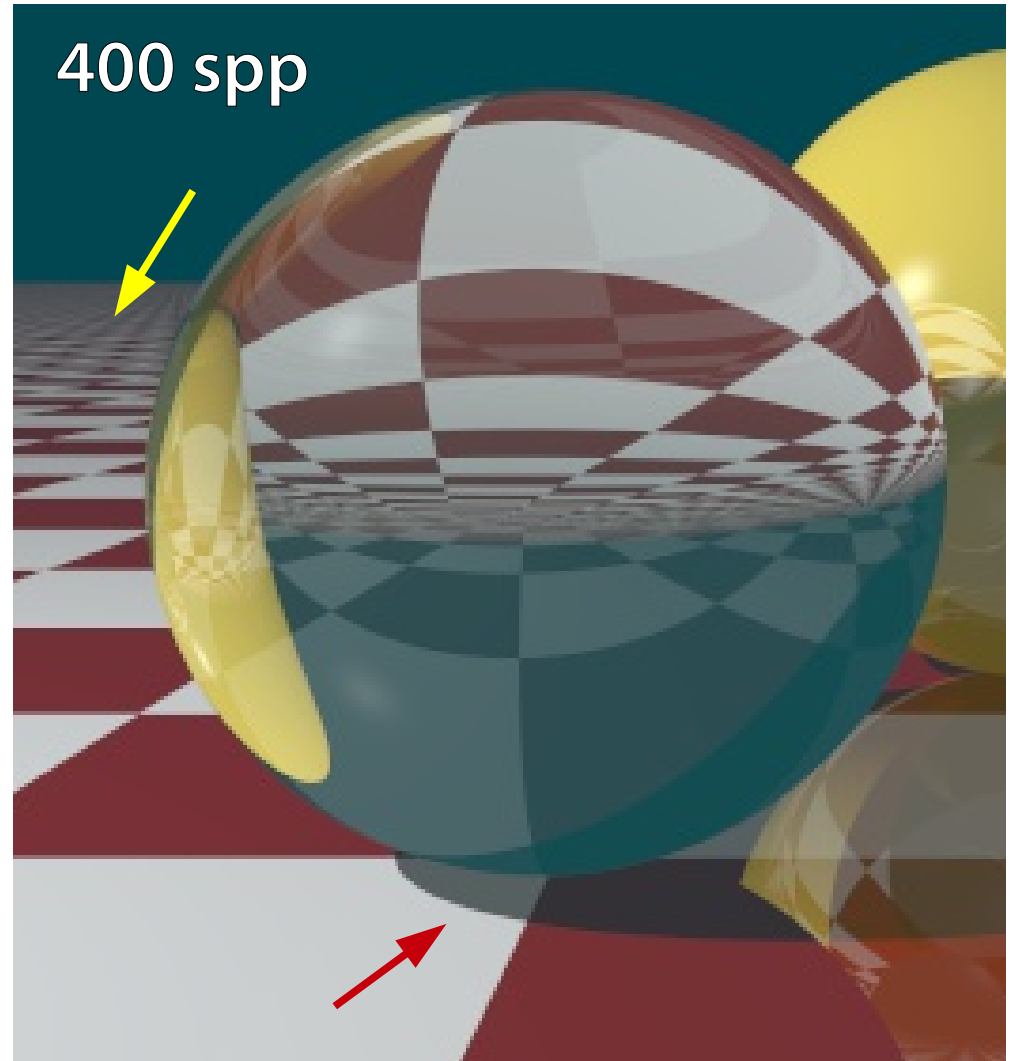
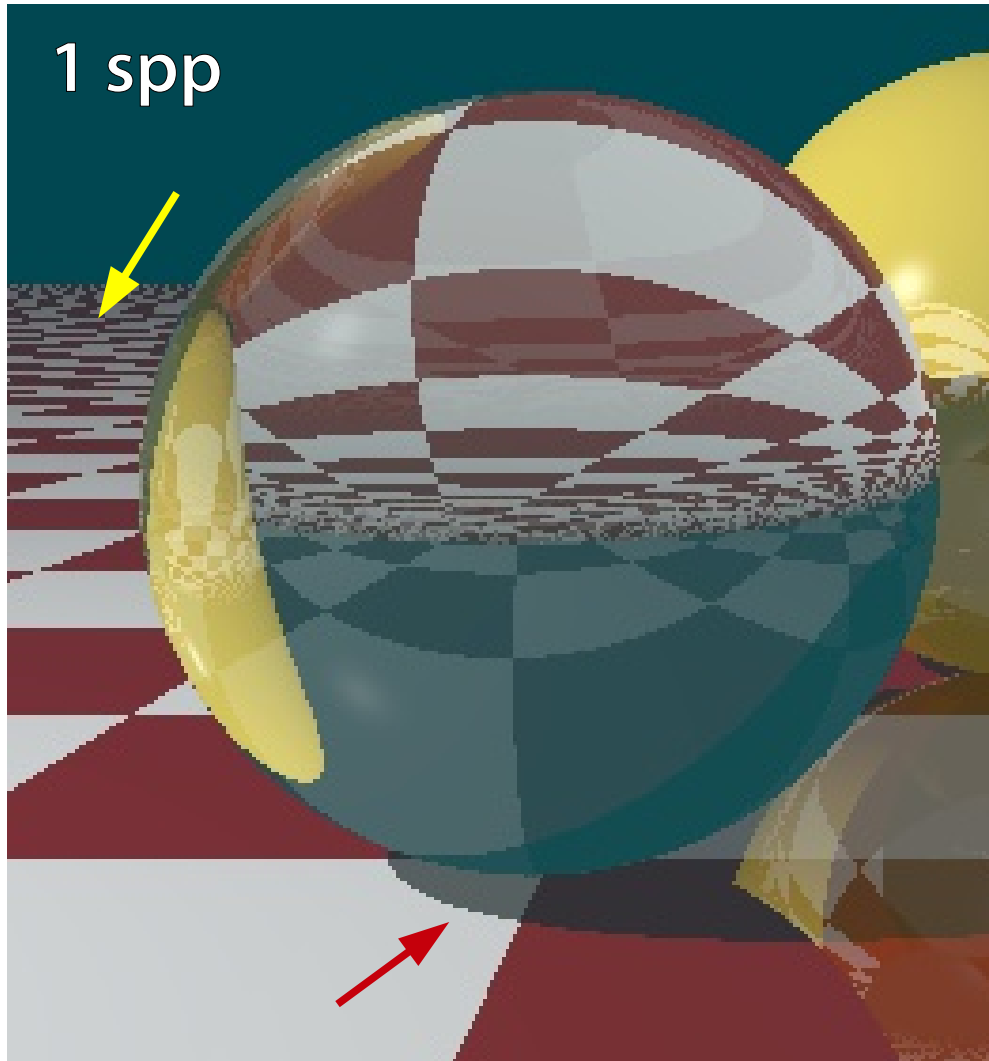
Pouze jeden paprsek na jeden pixel – vzniká tzv. „alias“

- zubaté okraje
- interference

**Zvětšením rozlišení se problém nevyřeší**

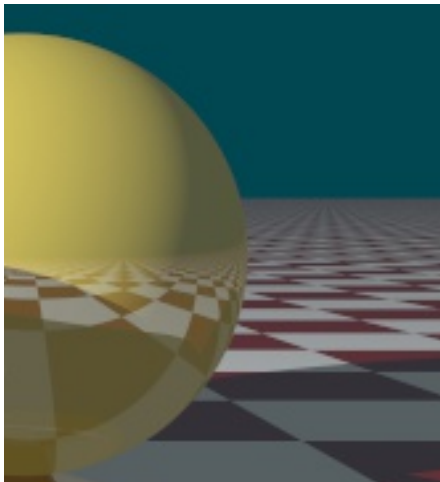
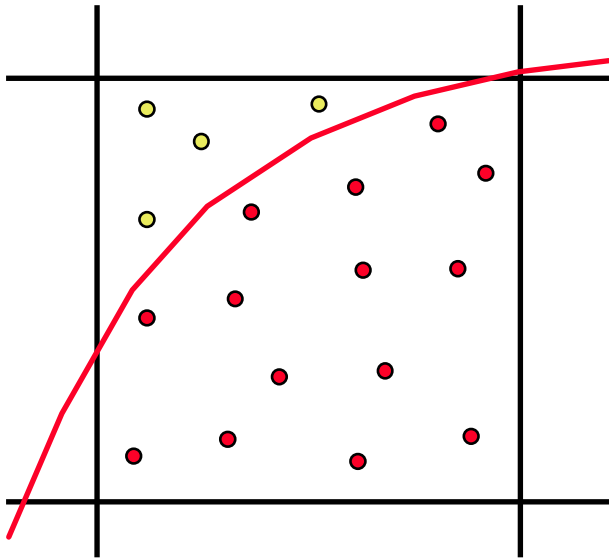


# Ukázka vyhlazování (super-sampling)





# Převzorkování (super-sampling)



Posílá se **více paprsků** jedním pixelem

Výsledná barva se spočte jako **aritmetický průměr**

Přechody budou **jemnější** (bez zubů)

Paprsky by měly pokrývat plochu pixelu **rovnoměrně**, ale ne úplně pravidelně!





Změna **barvy** na povrchu předmětů

Mohou ovlivňovat též **odrazivost** ( $k_D$  a  $k_S$ ), **normálový vektor** („normal map“)...

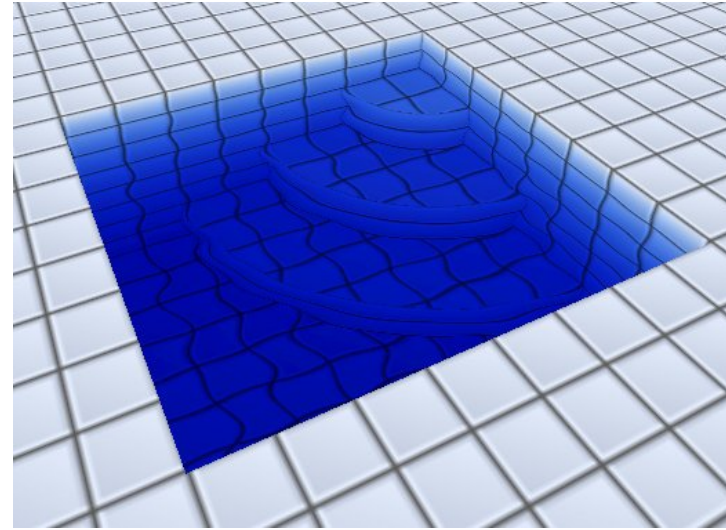
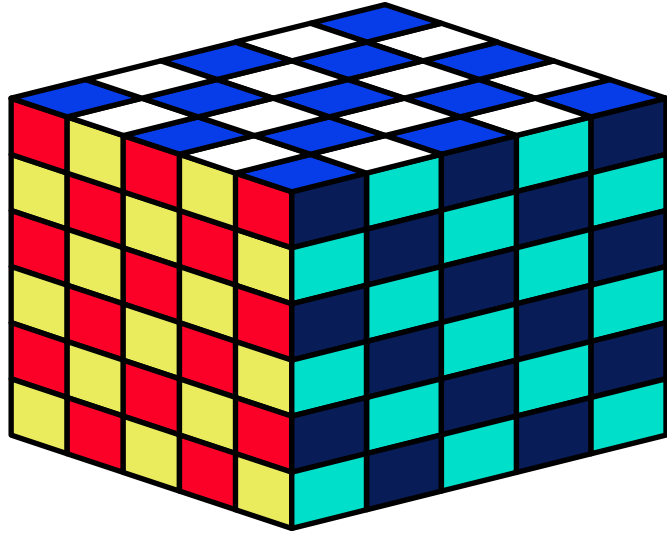
Realistické napodobení **fyzikálních vlastností materiálu** (barevný vzorek, mikro- i makro-struktura povrchu)

– dřevo, kůra pomeranče, omítka, leštěný kov...

Nahrazení složité **geometrie** (vlny na vodě...)



# 2D textura



Pokrývá **povrch** tělesa (jako tapeta, samolepka)

Mapování textury:  $[x, y, z] \rightarrow [u, v]$

Vlastní textura:  $[u, v] \rightarrow$  **barva** (normála, materiál...)



# 3D texture

Reprezentují změny veličin **uvnitř tělesa**

Napodobují **vnitřní strukturu materiálu**

- dřevo, mramor...

Není třeba **mapování**

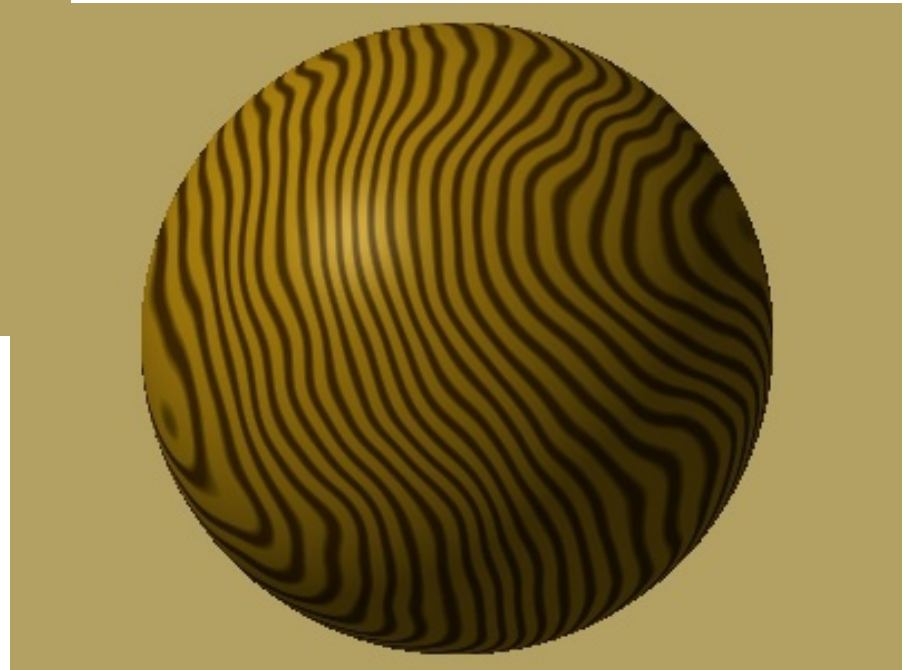
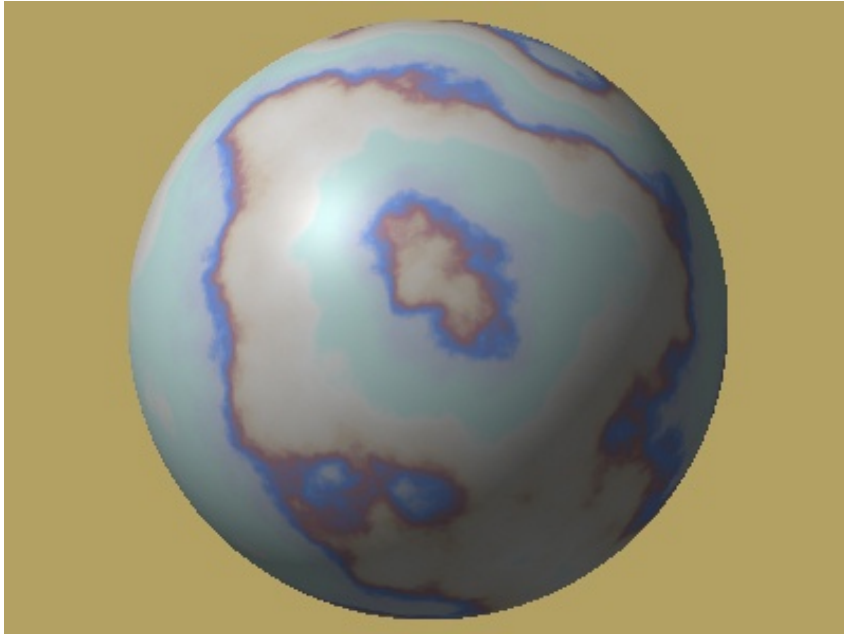
**3D textura:**  $[x, y, z] \rightarrow$  **barva** (materiál...)

Často se využívají **3D šumové funkce**

- napodobení náhodné turbulence/vrásnění



# Příklady 3D textur





# Literatura

---

**A. Glassner: *An Introduction to Ray Tracing*, Academic Press, London 1989, 1-31**

**Jiří Žára a kol.: *Počítačová grafika, principy a algoritmy*, 374-378**