
Malířův algoritmus

© 1995-2001 Josef Pelikán
KSVI MFF UK Praha

e-mail: Josef.Pelikan@mff.cuni.cz

WWW: <http://cgg.ms.mff.cuni.cz/~pepca/>

Malířův algoritmus

- ◆ **kreslení do bufferu**

- video-RAM, rastrová tiskárna s bufferem

- ◆ **vyplňování ploch**

- lze i stínovat

- ➔ **kreslení odzadu dopředu**

- překreslování dříve nakreslených objektů

- ➔ **určení správného pořadí ploch**

Zjednodušené varianty

- ◆ **explicitní pořadí kreslení**

- např. funkce dvou proměnných: $z = f(x,y)$

- ◆ **hloubkové třídění (“depth-sort”)**

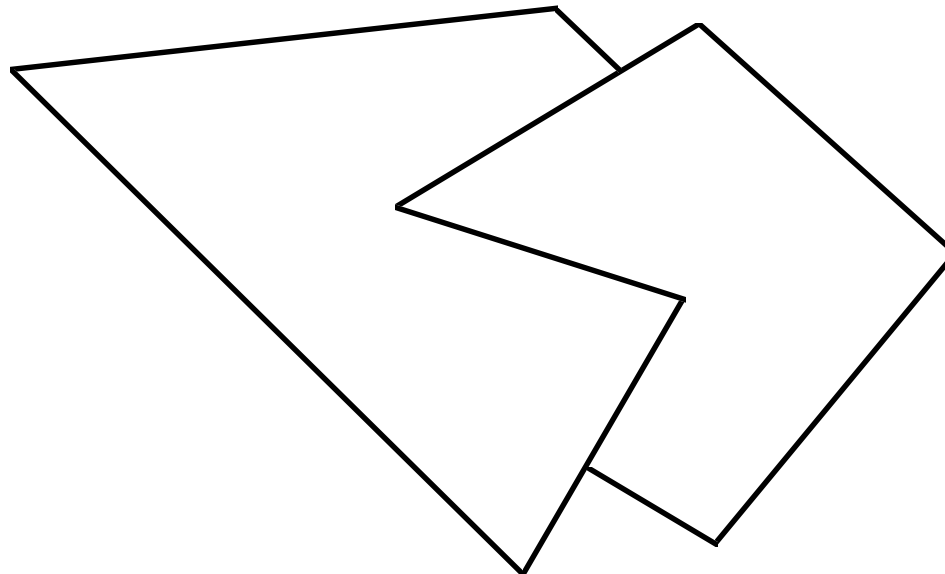
- **setřídění objektů (plošek) podle souřadnice z**
(střed, těžiště)

- dobře funguje při velkém množství malých objektů

- nesprávná kresba velkých ploch (velká stolní deska s malými předměty)

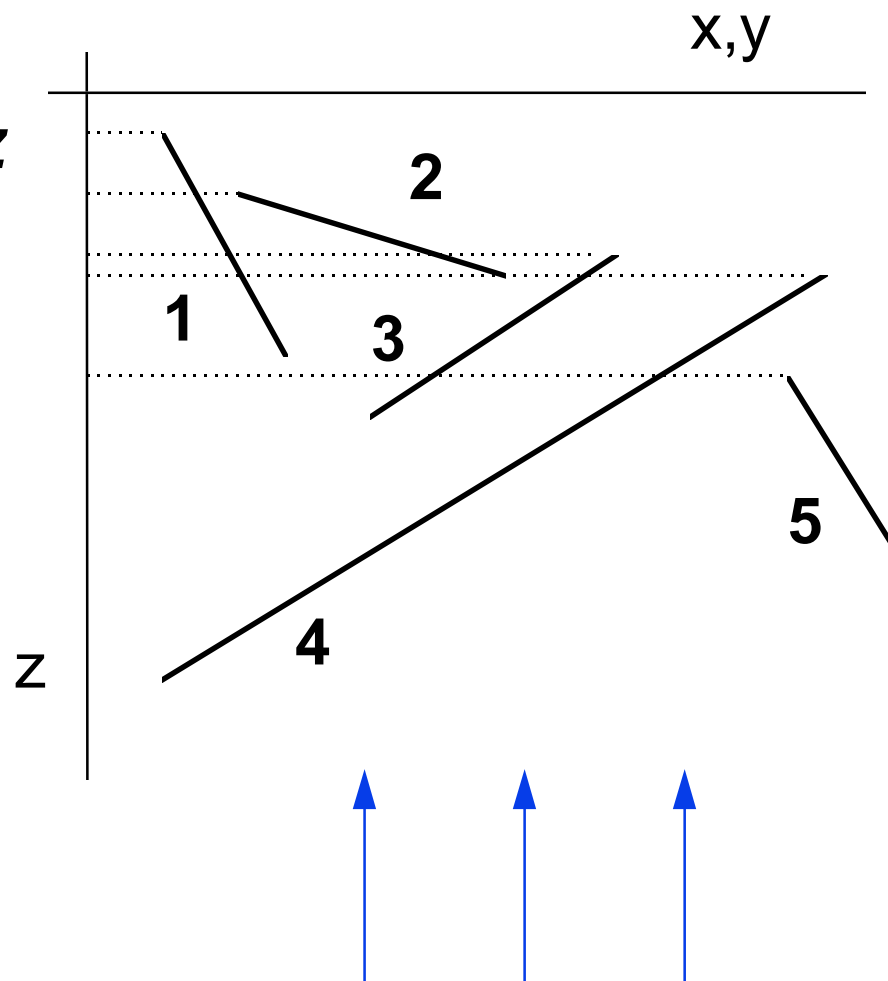
Korektní algoritmus:

- ◆ scéna je složena z **rovinných plošek**
- ◆ plošky mohou mít společné body **pouze na obvodu** (nesmějí se prosekávat)



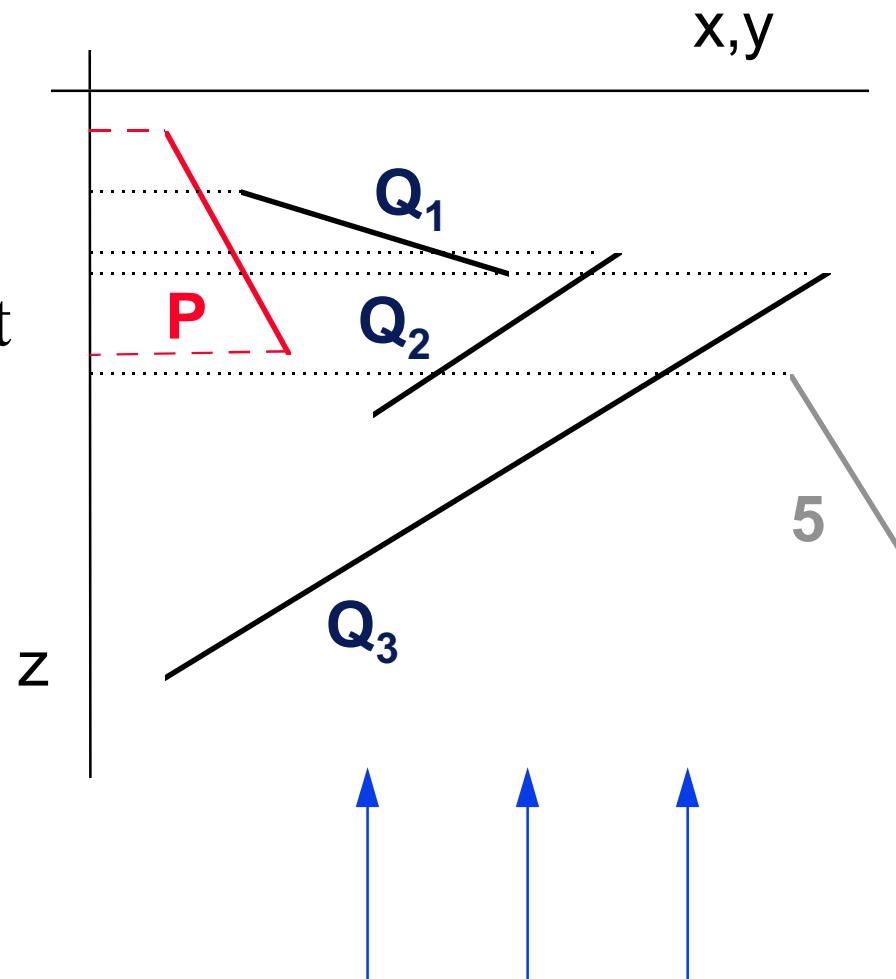
1. fáze: třídění

- ① plošky setřídíme podle **minimální souřadnice z** **vzestupně** - tj. odzadu dopředu - vytvoříme tak **vstupní seznam S**



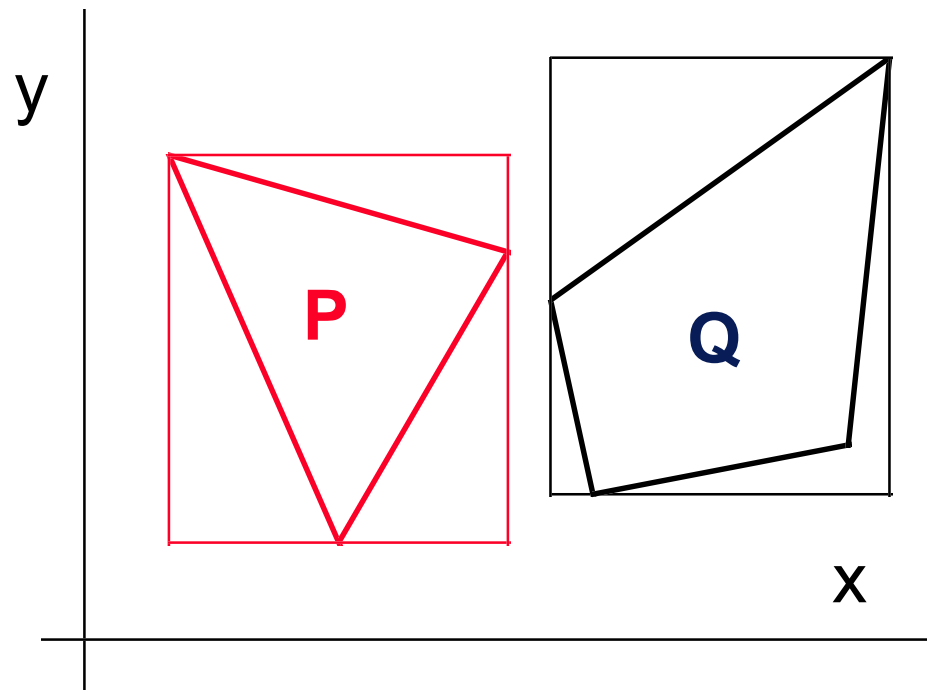
2. fáze: kontrola pořadí

- ② ze začátku seznamu S vezmeme plošku P - **kandidáta** pro kresbu. Proti P musíme otestovat ostatní plošky, které s ní mohou kolidovat. Právě testovanou plošku označíme Q



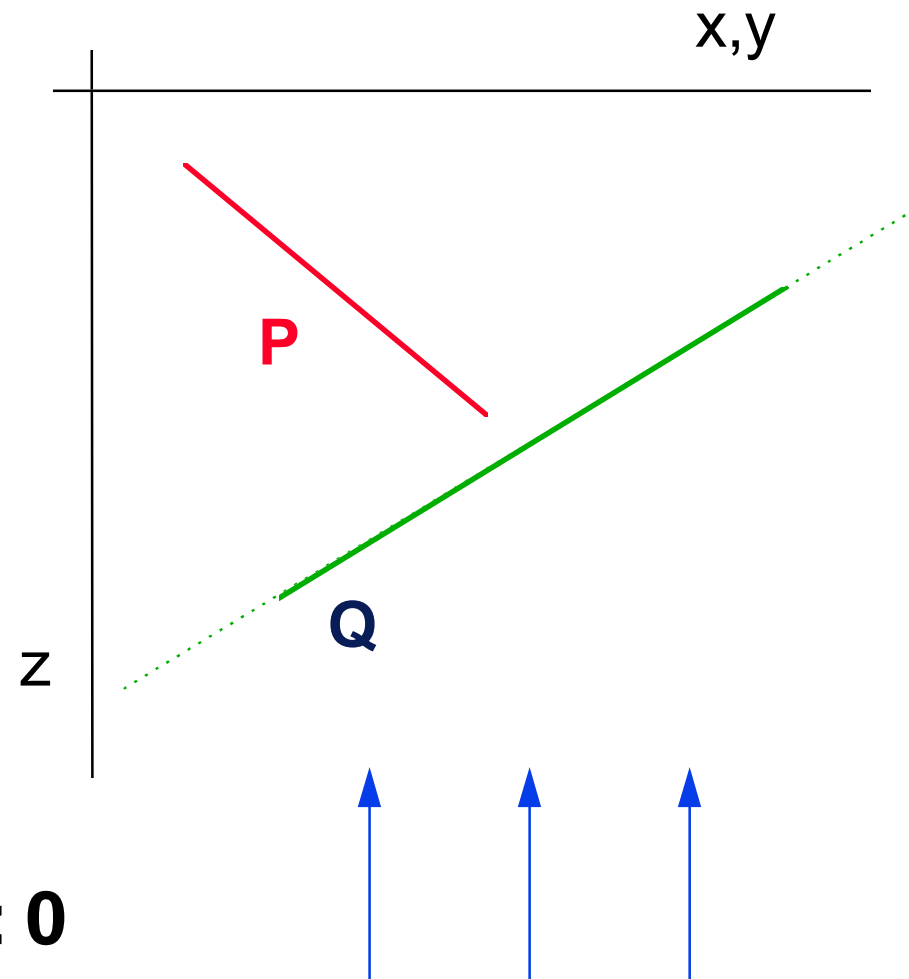
2.A fáze: “minimax test”

- 1 nejprve provedeme **nejjednodušší test** - v **průmětu** porovnáme obdélníky opsané oběma ploškám. Jestliže nemají společný bod, testování ***Q*** končí. Jinak pokračujeme dalším testem ***P*** a ***Q***



2.B fáze: P versus rovina Q

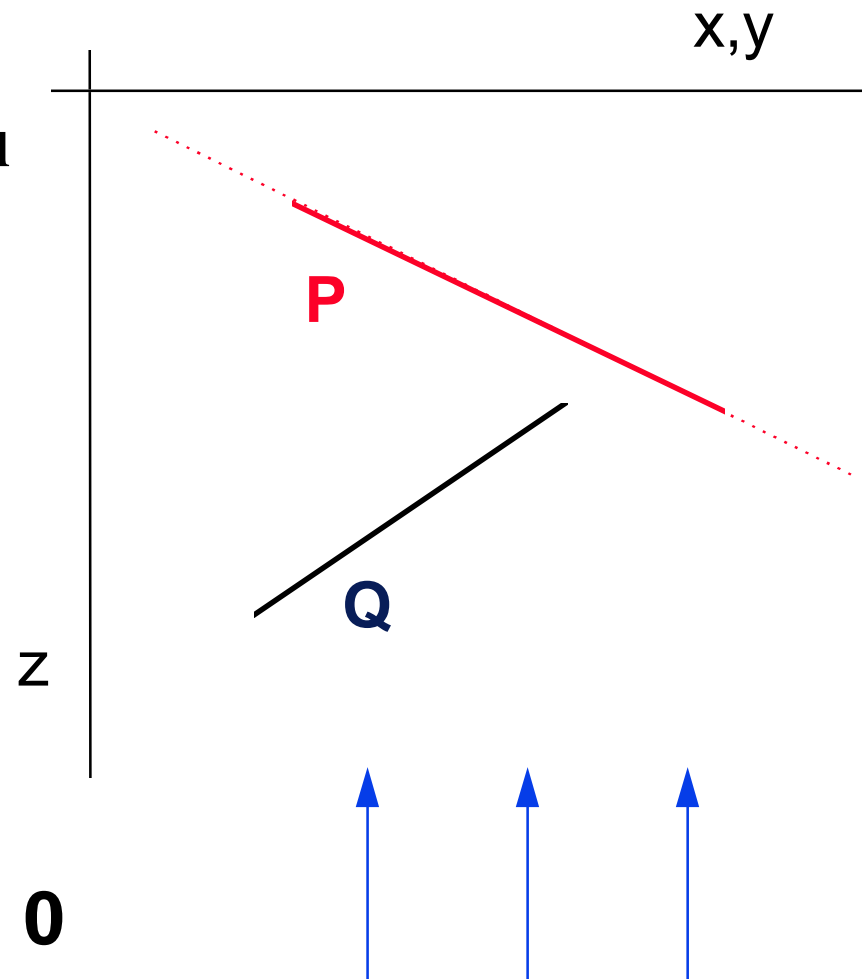
- ② dále testujeme, zda ploška P neleží celá za rovinou danou ploškou Q . V kladném případě testování Q končí. Jinak pokračujeme dalším testem P a Q



$$a \cdot x + b \cdot y + c \cdot z + d < 0$$

2.C fáze: Q versus rovina P

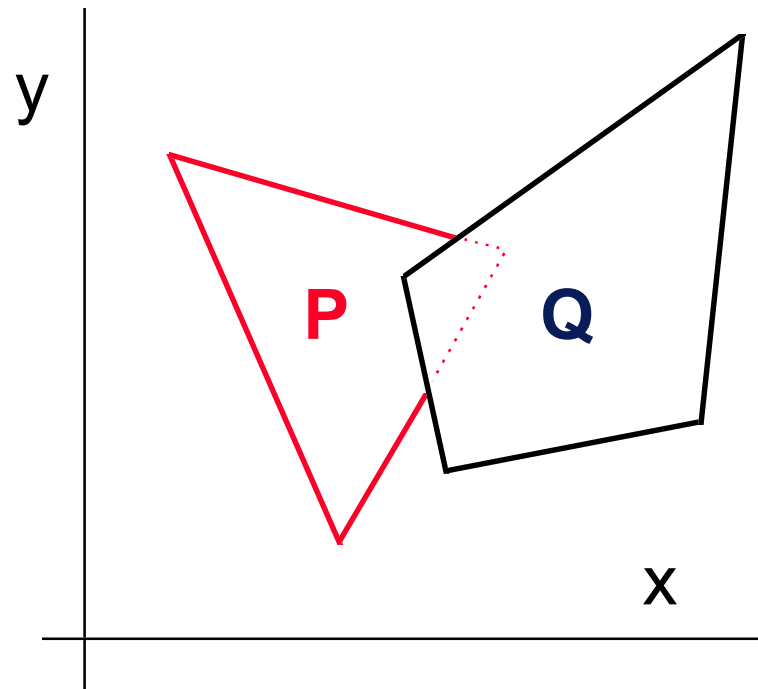
- ③ testujeme, zda ploška Q neleží celá před rovinou danou ploškou P .
V kladném případě testování Q končí.
Jinak pokračujeme dalším testem P a Q



$$a \cdot x + b \cdot y + c \cdot z + d > 0$$

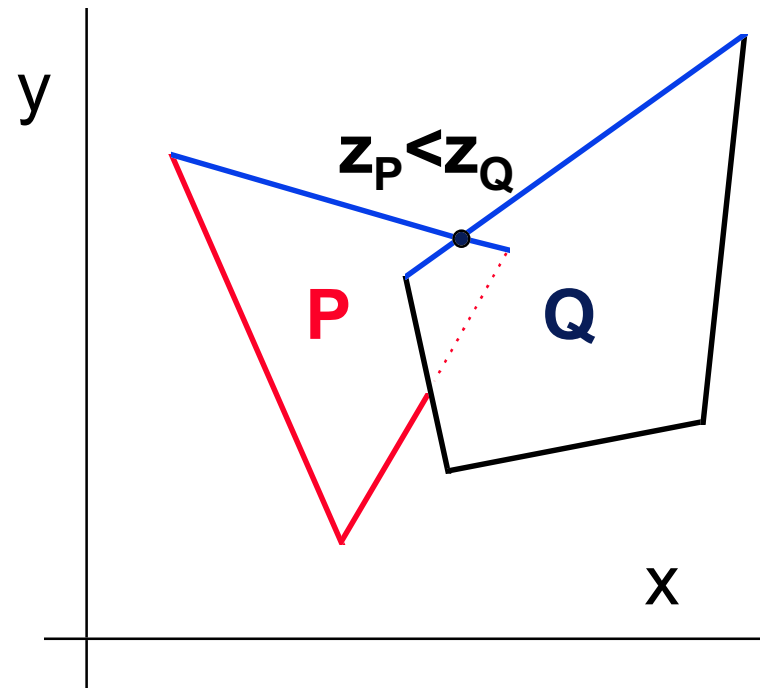
2.D fáze: úplný test v průmětu

- 4 pokud předchozí testy neuspěly, musíme provést **úplný test** plošek ***P*** a ***Q*** v **průmětu**.
Je potřeba zjistit, zda není některá část ***Q*** překrytá ploškou ***P***.
V takovém případě by nešlo nakreslit ***P*** před ***Q***!



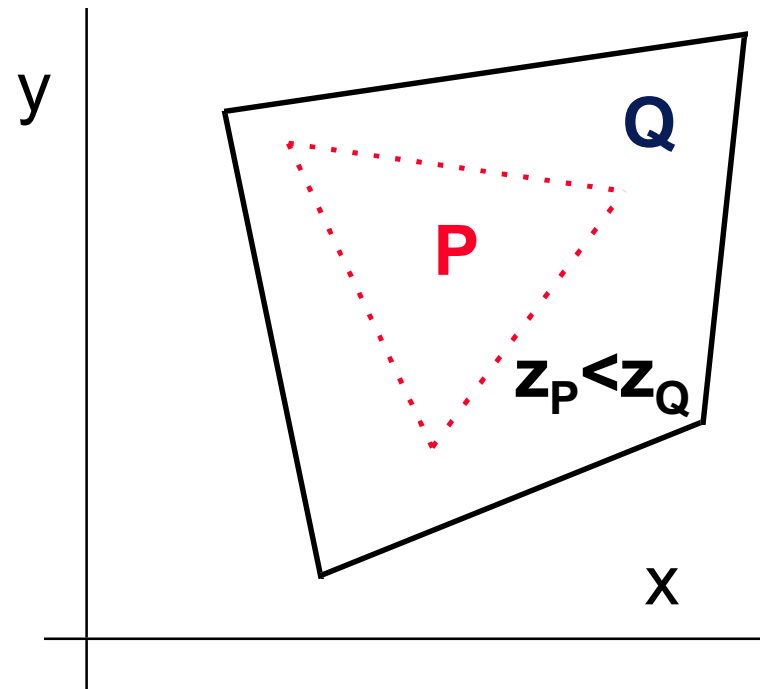
2.D fáze: úplný test v průmětu

- testujeme proti sobě všechny hrany P a Q . Najdeme-li průsečíky, porovnáme v nich souřadnice z . Je-li vždy P za Q , test Q končí. Jinak nelze P nakreslit před Q !



2.D fáze: úplný test v průmětu

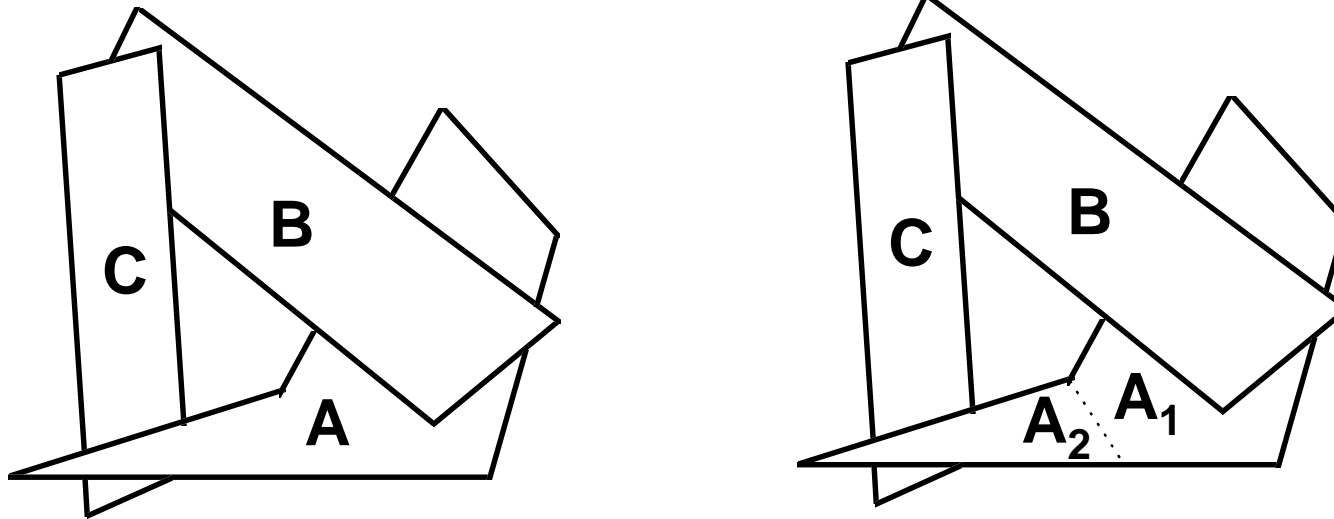
- ➔ jestliže neexistuje průsečík hran P a Q , je třeba ještě zkontrolovat, zda neleží ploška P celá uvnitř Q nebo naopak. V takovém případě opět porovnáme souřadnice \mathbf{z}



2. fáze: změna pořadí

- ➔ jestliže nelze z nějakého důvodu nakreslit P před Q , zkusíme přesunout plošku Q na začátek seznamu S (ještě před P)
 - pro Q budeme opět provádět všechny testy 2. fáze (jak jsme je popsali s ploškou P)
 - testy nového kandidáta Q proti P už byly z velké části provedeny, stačí pouze doplnit obrácené testy **B** a **C**
- ➔ kvůli **zacyklení** se musí každý kandidát označit zvláštním příznakem

2. fáze: zacyklení



- ➔ jestliže je testován některý kandidát podruhé, došlo k **zacyklení**
- ➔ cyklus lze odstranit **rozštěpením** některé plošky (správné pořadí je pak A_1 , **B**, **C**, A_2)

Konec

Další informace:

- **J. Foley, A. van Dam, S. Feiner, J. Hughes:** *Computer Graphics, Principles and Practice*, 672-675
- **Jiří Žára a kol.:** *Počítačová grafika*, principy a algoritmy, 302-304
- ➔ **LAN na Malé Straně:**
 - **barbora\usr:\vyuka\pelikan\6**